## ⑩ 公開実用新案公報(U)

平3-85054

®Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

@公開 平成3年(1991)8月28日

A 62 C 27/00

5 0 7

7231-2E

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全2頁)

❷考案の名称

自走式自動型消火ロボツト

顧 平1-147456 ②実

220出 願 平1(1989)12月21日

四考 案 者 内川 昭

亨

東京都中央区京橋 2 丁目16番 1 号 清水建設株式会社内

⑪考 案 者 大 賀 東京都中央区京橋 2 丁目16番 1 号 清水建設株式会社内

東京都中央区京橋2丁目16番1号 **清水建設株式会社** 

四復代理人

の出願人

龍吉 弁理士 阿部

外6名

## 砂実用新案登録請求の範囲

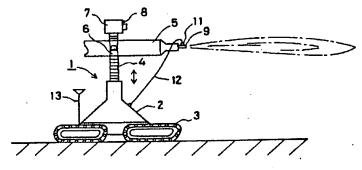
電気的に開閉可能な弁を有する消火ポンベが着 脱自在に取り付けられた遠隔制御可能な自走式消 火ロポットにおいて、少なくとも、複数個の車輪 と、車輪駆動用モータと、電源と、赤外線テレビ カメラと、自動追尾用の赤外線視覚センサーと、 自己姿勢検出センサーとを有し、遠隔制御装置か ら受信した信号、又、赤外線テレビカメラからの 画像信号を解析して得た信号及び赤外線視覚セン サーからの信号に基づいて車輪駆動用モータの正 転、逆転、停止を制御するように構成し、また、 遠隔制御装置から受信した信号に基づいて消火ボ ンべの電気的に開閉可能な弁の開閉を制御するよ うに構成したことを特徴とする自走式自動型消火 ロボツト。

## 図面の簡単な説明

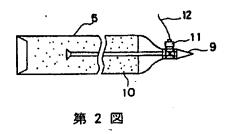
第1図は本考案の1実施例の自走式自動型消火

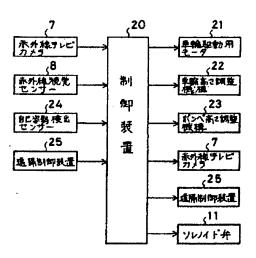
ロポットの側面図、第2図は第1図の自走式自動 型消火ロボットに着脱する消火ボンベの断面図、 第3図は第1図の自走式自動型消火ロボットのシ ステム構成図である。

1 ……自走式自動型消火ロボット、2 ……ロボ ツト本体、3……車輪、4……伸縮自在ポール、 5 ……消火ポンベ、6 ……着脱機構、7 ……赤外 線テレビカメラ、8……赤外線視覚センサー、9 ·····ノズル、10·····消火ガス、11·····ソレノ イド弁、12……電気コード、13……アンテ ナ、20……制御装置、21……車輪駆動用モー タ、22……車輸高さ調整機構、23……ポンベ 高さ調整機構、24……自己姿勢検出センサー、 25……遠隔制御装置。



第1四





第 3 図